Production de code Assembleur

- Assembleur abstrait
- Différence entre code intermédiaire et assembleur
- Filtrage de l'arbre de code intermédiaire:
  - algorithme simple
  - programmation dynamique
- contraintes posées par les différentes architectures
  - RISC: plein de registre, mais architecture load/store
  - CISC: opérations complexes, mais peu de registres

Assembleur, un exemple MIPS

```
        .data           # tout ce qui suit va dans le seg-
ment DATA (donnees)
add_:   .asciiz "Testing ADD\n" # une chaine terminee par 0
fm:     .asciiz "Failed test\n" # une autre chaine terminee par 0
        .text           # tout ce qui suit va dans le seg-
ment TEXT (code)
        .globl main     # Standard startup code.
main:   addi $2 $0 4    # syscall 4 (print_str)
        la $a0 add_
        syscall
        addi $2 $0 1
        addi $3 $0 -1
        add $4 $0 $0
        bne $4 $0 fail
        j end
fail:   addi $2 $0 4    # syscall 4 (print_str)
        la $a0 fm
        syscall
end:    addiu $2 $0 10
        syscall         # syscall 10 (exit)
```

Voyons ça en pratique sous l'emulateur SPIM…

Assembleur abstrait

Nous introduisons maintenant une version abstraite de langage assembleur, dans laquelle on peut plonger la plupart des langages d'assemblage (c'est une variante du code a trois adresses en literature). Il ne s'agit plus d'une représentation arborescente: le programme est bel et bien devenu une liste d'instructions machine, définies comme suit

```
  type temp = Temp.temp    (* le type des temporaires *)
  type label = Temp.label  (* le type des etiquettes  *)

  type instr = OPER of roper   (* une operation, sauts com-
pris *)
             | LABEL of rlabel (* une etiquette *)
             | MOVE of rmove   (* les transferts entre reg-
istres *)

  and  roper = {o_assem: string; o_dst: temp list;
                o_src: temp list; jump: label list option}
  and  rlabel = {l_assem: string; lab: temp}
  and  rmove = {m_assem: string; m_dst: temp; m_src: temp}
```

Mais on souhaite garder un peu de structure quand même. Ici, `assem` est la chaîne de caractères qui décrit l'instruction assembleur tel qu'on va l'émettre, mais `src` est la liste des (registres) temporaires lus dans l'instruction et `dest` est la liste de (registres) temporaires modifiés par l'opération (oui, certaines machines modifient plus d'un registre en un seul coup). Enfin, `jump` est la liste d'étiquettes destination pour un saut conditionnel ou pas (sur la plupart des machines, l'étiquette pour le saut conditionnel en cas d'échec de la comparaison est juste l'étiquette de l'instruction suivante).
Ces informations supplémentaires sont utile en cas d'analyse du programme (ex: pour l'optimisation de l'allocation des registres).

Mon fichier assem.ml (et commentaires sur modules Ocaml)

```
(* module Assem = struct *)

(* le module assembleur *)

  type temp = Temp.temp
  type label = Temp.label

  type instr = OPER of roper | LABEL of rlabel | MOVE of rmove
  and  roper = {o_assem: string; o_dst: temp list;
```

```
                o_src: temp list; jump: label list option}
  and  rlabel = {l_assem: string; lab: label}
  and  rmove = {m_assem: string; m_dst: temp; m_src: temp}

(* la chaine assem ressemble a "bge ‘s0 ‘s1 ‘j0" ou les
   ‘s0 ‘s1 et ‘j0 sont les marqueurs pour le registre source
   numero 0, 1 dans la liste src et l’etiquette numeo 0 dan-
s la
   liste jump. De meme, on marquera ‘d0, ‘d1 etc. les reg-
istres destination
   dans dst *)

(* fonctions d’utilite *)

let implode cl =
    let n = List.length cl in let s = String.create n
    in for i = 0 to n-1 do String.set s i (List.nth cl i) done; s

let explode s =
    let n = String.length s and l = ref []
    in for i = n-1 downto 0 do l:= (String.get s i):: !l done; !l
```

Mon fichier assem.ml (et commentaires sur modules Ocaml)

```
  let format saytemp =
    let speak(assem,dst,(src:temp list),jump) =
        let saylab = Symbol.name
        in let rec f = function
                (’’’:: ’s’:: i::rest) ->
                (explode(saytemp(List.nth src
                                    (Char.code i - Char.code ’0’)))
                 @ f rest)
              | ( ’’’:: ’d’:: i:: rest) ->
                (explode(saytemp(List.nth dst
                                    (Char.code i - Char.code ’0’)))
                 @ f rest)
              | ( ’’’:: ’j’:: i:: rest) ->
                (explode(saylab(List.nth jump
                                   (Char.code i - Char.code ’0’)))
                 @ f rest)
              | ( ’’’:: ’’’:: rest) -> ’’’ :: f rest
```

```
              | ( '''':: _ :: rest) -> failwith "bad Assem format"
              | (c :: rest) -> (c :: f rest)
              | [] -> []
           in implode(f(explode assem))
    in function
          OPER{o_assem=assem;o_dst=dst;o_src=src;jump=Some l}
          -> speak(assem,dst,src,l)
        | OPER{o_assem=assem;o_dst=dst;o_src=src;jump=None}
          -> speak(assem,dst,src,[])
        | LABEL{l_assem=assem} -> assem
        | MOVE{m_assem=assem;m_dst=dst;m_src=src}
          -> speak(assem,[dst],[src],[])

(* end *)
```

Mon fichier assem.ml (et commentaires sur modules Ocaml)

Exemples:

```
# let t1 = OPER {o_assem="li 'd0,['s0+2]"; o_dst=[Temp.new_temp()];
                 o_src=[Temp.new_temp()]; jump=None};;
val t1 : Assem.instr =
  OPER
   {o_assem="li 'd0,2('s0)"; o_dst=[<abstr>]; o_src=[<abstr>]; jump=None}

# let t2 = OPER {o_assem="jal 'j0"; o_dst=[Temp.new_temp()];
                 o_src=[]; jump=Some [Symbol.symbol "endloop"]};;
val t2 : Assem.instr =
  OPER {o_assem="jal 'j0"; o_dst=[<abstr>]; o_src=[]; jump=Some [<abstr>]}

# format Temp.makestring t1;; (* makestring sait formater un tem-
p *)
- : string = "li t103,2(t102)"

# format Temp.makestring t2;;
- : string = "jal endloop"
```

Du code intermédiaire a l'assembleur

Une instruction assembleur peut recouvrir plusieurs noeuds d'un arbre de code intermédiaire. Par exemple,

```
ld $5, 10($fp)
```

corresponde à l'arbre de code intermédiaire

```
MOVE(TEMP 5,
     MEM(BINOP(PLUS,
               TEMP fp,
               CONST 10)))
```

Du code intermédiaire a l'assembleur

Mais ce recouvrement n'est pas toujours unique: le même arbre de code intermédiaire

```
MOVE(TEMP 5,
     MEM(BINOP(PLUS,
               TEMP fp,
               CONST 10)))
```

peut être recouvert aussi par la séquence d'instructions assembleur

```
addi $15,$fp,10
ld $5, $15
```

ou même par

```
addi $18,$0,10 # $0 contient toujours zero sur MIPS
add  $15,$fp,$18
ld $5, $15
```

Motifs et temporaires…

On appellera *motif* (tile en anglais signifie plutôt carreau) un fragment d'arbre de code intermédiaire qui est aussi un arbre, ayant une racine et des feuilles.

En général, une instruction assembleur corresponde à un motif, et un arbre de code intermédiaire doit pouvoir être recouvert entièrement par des motifs disjoints, qui correspondent à des instruction assembleur.
Il n'est pas nécessaire de prévoir des temporaires pour les noeud *internes* d'un motif (dans le cas de `ld $5, 10($fp)`, il ne nous intéresse pas de savoir par quel moyen la machine assembleur fait la somme entre FP et 10 et lit la mémoire). Par contre, on doit allouer des temporaires pour les noeuds racine (le résultat de l'instruction) et les feuilles (les paramètres de l'instruction).

Voir exemple fait au tableau pour `x:=a[10]`.

Algorithmes!

Quelle séquence d'instruction assembleur doit-on utiliser pour recouvrir un arbre de code intermédiaire?
Un critère raisonnable est la minimisation du *coût* de la séquence d'instructions assembleur produite (où le coût est souvent le temps d'exécution).

Vis à vis d'une notion de coût fixée, on peut obtenir des séquence assembleur:

optimale si on ne peut remplacer aucune instruction assembleur par une suite d'autres instructions (ayant le même effet) de coût inférieur

optimum s'il n'existe pas d'autre séquence d'instruction assembleur (ayant le même effet) de coût inférieur

Algorithme: MaximalMunch

Il est facile d'obtenir une séquence optimale:

```
Algorithme MaximalMunch(arbre)

  Parmi tous les motifs qui peuvent recouvrir arbre
  en partant de la racine, choisir le plus gros.

  Émettre l'instruction correspondante

  Se rappeler récursivement sur les sous-arbres
  correspondants aux feuilles du motif choisi
```

Attention: cet algorithme émets les instructions dans l'ordre inverse!

Un mot sur le filtrage de motifs

Le filtrage primitif de Ocaml est très bien adapté à la sélection de motifs opérée par MaximalMunch.

Il faut mettre les motifs les plus gros *d'abord*, et le compilateur Ocaml produira un arbre de décision qui permet d'opérer le filtrage en temps linéaire (on ne reviendra pas sur une comparaison déjà effectuée).

Optimum par programmation dynamique

Il est plus complexe d'obtenir une séquence optimum:

```
    Algorithme MoindreCout(arbre) // On suppose connus les couts
                                  // des tous les sousarbres
     Parmi tous les motifs qui peuvent recouvrir arbre
     en partant de la racine, choisir celui tel que la
     somme de son coût avec les coûts des sousarbres correspondant
     aux feuilles est minime.

     Emettre le code correspondant au motif, puis émettre le code
     correspondant aux sous-arbres en position de feuille pour le
     motif choisi.
```

Dans la pratique, MaximalMunxh se conduit plutôt bien.

Schema d'implantation de MaximalMunch (I)

```
(* on garde les instructions dans une liste *)
let instr = ref []
let emit = fun i -> instr := i:: !instr;; (* pour aller plus vite *)
let getresult () = List.rev !instr;;      (* pour aller plus vite *)

let result(gen) = let t = Temp.new_temp()
                  in gen t; t  (* abrev pour produire des temp-
s *)

let rec munchExp =  function
    MEM(BINOP(PLUS,e,CONST k))  ->
       result(fun r ->
         emit(OPER{o_assem="ld ‘d0 "^(string_of_int k)^"(‘s0)" ;
                   o_dst=[r]; o_src=[munchExp e]; jump=None}))
  | MEM(BINOP(PLUS,CONST k,e))  ->
       result(fun r ->
         emit(OPER{o_assem="ld ‘d0 "^(string_of_int k)^"(‘s0)" ;
                   o_dst=[r]; o_src=[munchExp e]; jump=None}))
  | MEM(CONST k) ->
       result(fun r ->
         emit(OPER{o_assem="ld ‘d0 "^(string_of_int k)^"($0)" ;
                   o_dst=[r]; o_src=[]; jump=None}))
  | MEM(e) ->
```

```
       result(fun r ->
         emit(OPER{o_assem="ld ‘d0 0(‘s0)" ;
                   o_dst=[r]; o_src=[munchExp e]; jump=None}))

  | etcetera
```

Schema d’implantation de MaximalMunch (II)

```
and munchStm = function
    SEQ(a,b) -> (munchStm a;munchStm b)
  | MOVE(MEM(BINOP(PLUS,e1,CONST k)),e2) ->
      emit(OPER{o_assem="sw "^(string_of_int k)^"(‘s0) ‘s1";
                o_src=[munchExp e1; munchExp e2];o_dst=[];jump=None})
  | EXP (CALL(NAME f,args)) ->
      emit(OPER{o_assem="jal ‘j0";o_src=munchArgs(0,args);
                o_dst=[] (* sur MIPS, $ra ici! *); jump = Some [f]})
      emit(OPER{o_assem="sub $sp $sp "
                        ^(string_of_int (List.length args));
                o_src=[];o_dst=[];jump=None});
  | JUMP (NAME l,_) -> emit(OPER{o_assem="j ‘j0";o_src=[];
                o_dst=[];jump=Some [l]})
  | LABEL lab ->
     emit(Assem.LABEL{l_assem=(Symbol.name lab)^":\n";lab=lab})
  | etcetera

and munchArgs (n,l) =
      match l with
        [] -> []
      | a::r
        -> let s = munchExp a
           in emit(OPER{o_assem="sw "^(string_of_int n)^"($sp) ‘s0";
                        o_src=[s]; o_dst=[]; jump =None});
              s::(munchArgs (n+1,r))

(* la fonction qui fait tout *)
let munchstm s = instr := []; munchStm  s; getresult();;
```

Mise en garde

Le coût d’un programme (en temps) n’est pas toujours exprimable facilement en terme de coût des instructions isolées, surtout dans le cadre des architectures récentes, super-scalaires et pipelined.

Les algorithmes que l'on vient de voir fonctionnent dans le cas simpliste d'une architecture séquentielle traditionnelle.

Traitement des temporaires

Maintenant, il nous faut nous tourner vers le seul objet que l'on a oublié jusqu'ici: les temporaires.

Pour plein d'opérations, et maintenant pour chaque motif, il nous faut des temporaires pour contenir les résultats intermédiaires ou les paramètres de chaque instruction.

Exemple

La traduction de l'expression $1 + 2 + 3 + (4 + 5) + (6 + 7)$ ressemble à

```
L1:

addi t102 $0 6
addi t101 t102 7
addi t105 $0 4
addi t104 t105 5
addi t108 $0 1
addi t107 t108 2
addi t106 t107 3
add t103 t106 t104
add t100 t103 t101
```

Traitement simple des temporaires

Qu'est-ce qu'un temporaire?
Nous proposons ici un traitement simple, mais inefficace:

> Un temporaire est traité exactement comme une variable locale d'une fonction, donc il est alloué en mémoire, sur la pile.

Donc, si dans la compilation du corps de la fonction f nous utilisons les temporaires entre $t100$ et $t114$, il y aura 14 location supplémentaires allouées sur la pile, pour le contenir, et chaque référence à un de ces temporaires se traduira par un accès en mémoire à la case correspondante.

Stratégie naïve pour RISC et CISC

La stratégie que l'on vient de voir génère beaucoup de trafic mémoire et n'exploite pas les registres machines disponibles sur des processeurs RISC.

Sur des machines RISC et CISC, sa réalisation demande des approches légèrement différents.

Processeurs RISC

Les processeurs RISC ont beaucoup de registres, sur lesquels on peut effectuer normalement toutes les opérations.
Dans la plupart des cas, comme celui du MIPS émulé par SPIM, l'accès à la mémoire est disponible exclusivement à travers des instructions de chargement et mémorisation explicite (architecture LOAD/STORE).
Cela signifie que si on souhaite réaliser une addition entre deux temporaires, disons $t110$ et $t120$ qui se trouvent sur la pile, pour mettre le résultat dans $t115$, on ne peut pas écrire

```
add M[t115]  M[t110]  M[t120]
```

Processeurs RISC

Il faudra séparer la séquence en une suite "chargement, opération, mémorisation" comme dans les pseudoinstructions

```
ld $3 M[t110]
                # charge dans le registre 3
                # la case memoire pour t110
ld $4 M[t120]
                # charge dans le registre 4
                # la case memoire pour t120
add  $5 $3 $4
sw $5 M[t115]
                # memorise le registre 5
                # dans la case memoire pour t110
```

Bien entendu, pour obtenir de l'assemble correct, il faudra remplacer les M[t115] etc. par l'adresse de la case memoire du temporaire correspondant. Typiquement, cela deviendra du k($fp) où k est l'offset par rapport à $fp de la case mémoire sur la pile contenant t115.

(suite)

Voilà donc notre approche simpliste pour un processeur RISC:

- on alloue tous les temporaires en pile
- on réserve 3 registre pour les opérations, par exemple:

  $10 opérande 1

  $11 opérande 2

  $12 destination

- avant de chaque opération, on charge le contenu des temporaires opérandes dans les 2 registres opérande
- on effectue l'opération
- on sauvegarde le registre résultat à l'adresse sur la pile contenant la case du temporaire destination

Stratégie simpliste pour CISC

Les processeur CISC proposent (à différence des RISC), peu de registres (6 sur le Pentium), mais sur lesquels on peut faire plein de choses (par exemple, les utiliser pour indexer la mémoire lors d'opérations arithmétiques).

Dans le cas du Pentium, on a aussi une autre restriction: les opérations sont toujours à 2 adresses et pas 3.

Pour ces processeurs, l'approche simpliste est même plus facile à mettre en place, parce que les load et store peuvent devenir implicite grâce aux modes d'adressage, et on peut se réduire à:

- on alloue tous les temporaires en pile
- on effectue une partie des opérations directement en mémoire en exploitant les adressages plus complexes.

Stratégie simpliste pour CISC (fin)

Par exemple, une pseudo-instruction à 2 opérandes du style

```
add M[t110]  M[t110]  M[t120]
```

pourrait devenir

```
mov edx, [ebp-12]
add [ebp-4], edx
```

plutôt que la suite ‘à la RISC’

```
mov edx, [ebp-12]
mov eax, [ebp-4]
add eax, edx
mov [ebp-4], eax
```

Défauts de l’approche simpliste

Avec cette approche simpliste, et sans optimisations successives, il est fort probable que l’on retrouve des séquences de LOAD et STORE complètement inutiles, parce que la valeur chargée ou mémorisée dans ou depuis un registre est la même que la précédente.

Pour obtenir du code beaucoup plus efficace, il est nécessaire de procéder à une analyse plus fine du programme source, et à une allocation des registres machines qui ne gaspille pas des ressources.

Ceci est le but de la “liveness analysis” et de l’allocation de registres par coloriage de graphes utilisés dans les compilateurs modernes.